



Ссылка на статью:

// Ученые записки УлГУ. Сер. Математика и информационные технологии. УлГУ. Электрон. журн. 2018, № 1, с.29-33.

Поступила: 02.04.2018

Окончательный вариант: 13.05.2018

© УлГУ

УДК 519.21

## Методы математического моделирования процессов рандомизации для эффектов отражения

Бутов А. А.<sup>1,\*</sup>, Сухарева А.Ю.<sup>1</sup>

[\\*butovaa@ulsu.ru](mailto:butovaa@ulsu.ru)

<sup>1</sup>УлГУ, Ульяновск, Россия

---

В данной статье описываются методы построения математической модели рандомизации для эффектов отражения. Для этого приводятся два способа моделирования: задание уравнения процесса с отражением от двух границ и использование дробной части. В работе будут рассматриваться оба случая в виде математического и компьютерного описания, а полученные результаты сравниваться.

*Ключевые слова:* имитационная модель, случайные блуждания, процесс рандомизации, эффект отражения.

---

### Введение

В настоящее время большинство процессов, протекающих в дискретных системах со стохастическим характером функционирования, описываются в рамках теории случайных процессов (ТСП, см. [1]). Они служат для математического описания самых разнообразных явлений во многих дисциплинах, таких как физика, химия, биология, механика, а также в прикладных математических задачах.

Одним из наиболее эффективных методов изучения сложных систем является компьютерное моделирование. Оно используется для получения новых знаний об объекте или приближённой оценки поведения системы.

В данной работе будет рассмотрено построение имитационных моделей рандомизации процессов с отражением от двух границ, см. также работу с рандомизацией при отражении от одной границы [2].

Составим их математическое и компьютерное описание, используя разные способы моделирования.

# 1. Математическая модель

Приведём общее математическое описание для обоих способов.

Пусть на стохастическом базисе  $\mathbf{B}$  заданы точечные процессы:

– процесс  $A = (A_t)_{t \geq 0}$  – пуассоновский процесс с компенсатором

$$\tilde{A}_t = \lambda \cdot t, \quad (1.1)$$

где параметр  $\lambda > 0$  – интенсивность;

– процесс  $B = (B_t)_{t \geq 0}$  – пуассоновский процесс с той же интенсивностью и компенсатором

$$\tilde{B}_t = \lambda \cdot t, \quad (1.2)$$

где параметр  $\lambda > 0$  – интенсивность.

Процессы  $A$  и  $B$  – независимые пуассоновские процессы.

Тогда процесс их разности:

$$X_t = A_t - B_t. \quad (1.3)$$

Зададим параметр  $N$  – граница, от которой будет отражаться процесс  $X$ . ( $N \geq 1$ )

Пусть  $\tau$  – момент скачка. Тогда

$$\Delta X_\tau = \begin{cases} 1, \\ -1. \end{cases} \quad (1.4)$$

В том случае, если в какой-либо момент времени  $t$  предыдущий момент скачка становится равным  $N$ , т.е.

$$X_{\tau-} = N, \quad (1.5)$$

то последующий скачок может принять значение одного из следующих вариантов:

$$X_\tau = N + 1, \quad (1.6)$$

– процесс выходит за границу  $N$

или

$$X_\tau = N - 1, \quad (1.7)$$

– процесс отражается от границы  $N$ .

Зададим формулу для построения процесса с отражением от границы  $N$ , обозначив его  $Y_t$ .

Пусть предыдущий момент скачка этого процесса равен  $N$ :

$$Y_{\tau-} = N. \quad (1.8)$$

Тогда новый процесс будет либо совершать скачок вниз, либо пропускать этот скачок.

В первом случае процесс будет выглядеть так:

$$Y_\tau = Y_{\tau-} - 1. \quad (1.9)$$

Тогда формула для процесса  $Y_t$

$$Y_t = \int_0^t I\{Y_s \in (0, N)\} \cdot (dA_s - dB_s) + \int_0^t I\{Y_{s-} = 0\} \cdot (dA_s + dB_s) - \int_0^t I\{Y_{s-} = N\} \cdot (dB_s + dA_s). \quad (1.10)$$

Второй метод – построение процесса, используя дробную часть. Для этого введём новый процесс  $x_t$ , значения которого являются дробной частью от частного, в числителе которого находится значение процесса  $X_t$  в момент времени  $t$ , а в знаменателе константа  $N$ :

$$x_t = \left\{ \frac{X_t}{N} \right\}. \quad (1.11)$$

Теперь, умножив полученное на  $N$ , должен получиться искомый процесс.

$$y_t = x_t \cdot N. \quad (1.12)$$

## 2. Компьютерная модель

Дискретизация математических моделей (1.1) – (1.2) осуществлялась в два этапа, см. [3].

На первом этапе непрерывная область  $[0; T]$  была заменена на дискретную область – совокупность конечного числа точек  $\left\{ t_k : t_k = \frac{k}{L}, k = 0, 1, \dots, [LT] \right\}$ , где функция  $[x]$  обозначает целую часть числа  $x$ ,  $-\infty < x < +\infty$ . Данное множество представляет собой равномерную разностную сетку с шагом дискретизации  $\Delta = \frac{1}{L}$ , где  $L$  – натуральное число.

На втором этапе был сделан переход от случайных процессов  $A, B, X, Y, x, y$  к их дискретным аналогам:

$$A_{k+1} = A_k + \Delta_A, \quad (2.1)$$

$$B_{k+1} = B_k + \Delta_B, \quad (2.2)$$

$$X_{k+1} = A_{k+1} - B_{k+1}, \quad (2.3)$$

$$Y_{k+1} = Y_k + (\Delta_A - \Delta_B) \text{ (если } 0 < Y_{k+1} < N), \quad (2.4)$$

$$\text{(иначе если } Y_k = 0) \quad Y_{k+1} = Y_k + (\Delta_A + \Delta_B),$$

$$\text{(иначе если } Y_k = N) \quad Y_{k+1} = Y_k - (\Delta_B + \Delta_A),$$

$$x_{k+1} = x_k + \left\{ \frac{X_{k+1}}{N} \right\}, \quad (2.5)$$

$$y_{k+1} = y_k + x_{k+1} \cdot N, \quad (2.6)$$

где  $A_k = A_{t_k}$ ,  $B_k = B_{t_k}$ ,  $X_k = X_{t_k}$ ,  $Y_k = Y_{t_k}$ ,  $x_k = x_{t_k}$ ,  $y_k = y_{t_k}$ .

Величины скачков  $\Delta_A$  и  $\Delta_B$  вычисляются следующим образом:

1.  $\Delta_A = 1$ , если  $\xi \in (0,5; 0,5 + \lambda \cdot \Delta)$ , иначе  $\Delta_A = 0$ . Здесь  $\xi \sim R[0; 1]$ ,  $\Delta$  – шаг дискретизации.
2.  $\Delta_B = 1$ , если  $\eta \in (0,5; 0,5 + \mu \cdot \Delta)$ , иначе  $\Delta_B = 0$ . Здесь  $\eta \sim R[0; 1]$ , и не зависит от  $\xi$ .

Компьютерное моделирование случайных блужданий было реализовано на языке высокого уровня C++ (см. рис.1).

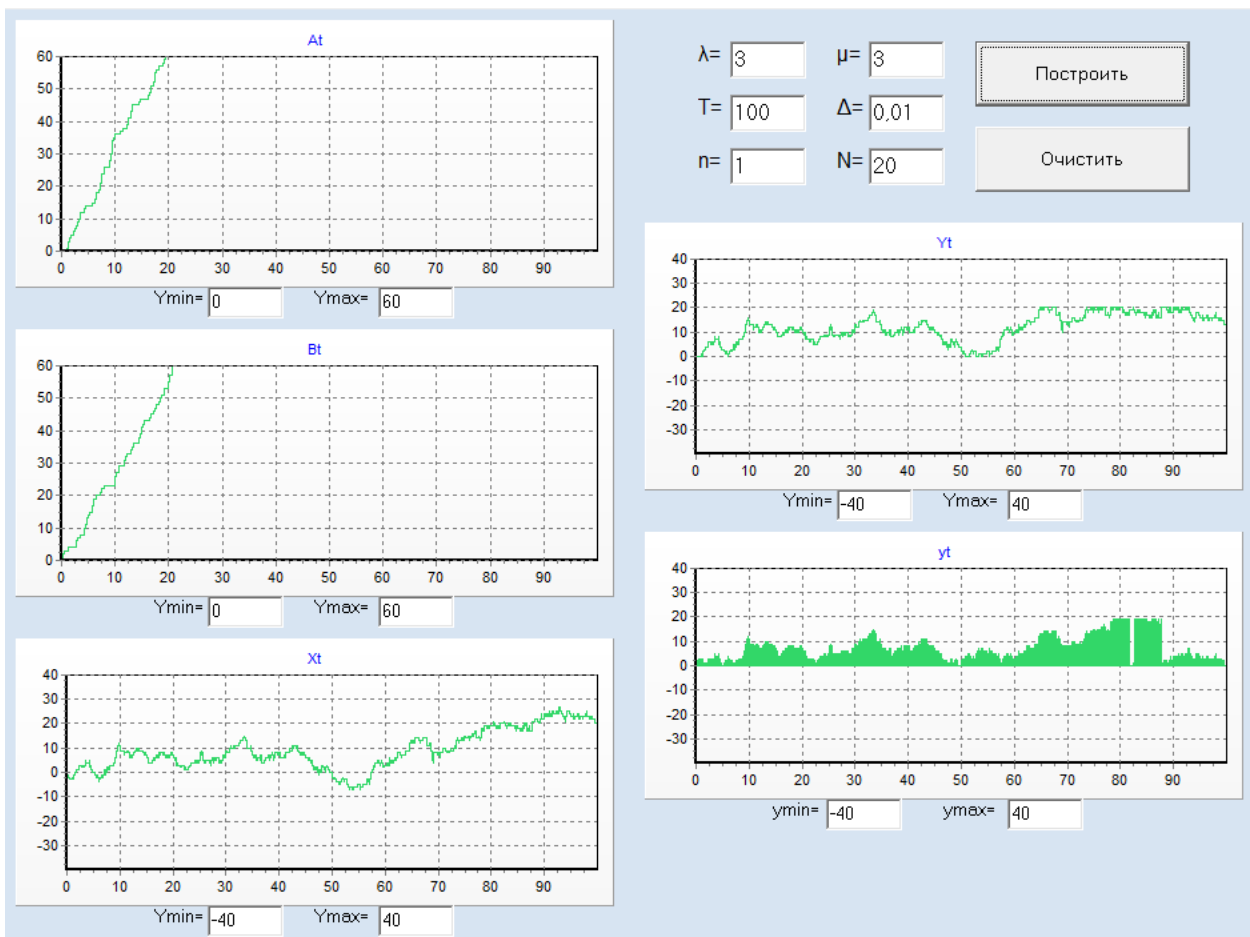


Рис. 1. Компьютерная модель рандомизации процесса с отражением

## Заключение

В настоящей работе были построены компьютерные модели рандомизации процессов с отражением от двух границ.

Для построения процессов рандомизации использовались два метода:

1. Процесс с отражением, совершающий скачок вниз, если предыдущий момент скачка достиг заданной границы  $N$  и совершающий скачок вверх, если предыдущий момент скачка оказался равным  $0$ .
2. Рассмотрение дробной части процесса  $X_t$ , делённого на число  $N$ , с последующим умножением полученной дробной части на  $N$ . В результате этого метода предотвращался выход траекторий за пределы заданной границы и если предыдущий момент скачка был равен значению  $N$ , происходил «спад в  $0$ ».

На рис. 1 показан пример работы программы.

Сравнивая два метода по графикам  $Y_t$  и  $y_t$  на рис. 1, легко видеть, что результаты работы двух методов оказываются «визуально» близки. Работа предполагает дальнейшие исследования как в области проверки адекватности, так и при исследовании отражений от переменных границ.

## Список литературы

1. Бутов А.А. *Теория случайных процессов и её дополнительные главы: учеб. пособие*. Ч. 1: Введение в стохастическое исчисление. Ульяновск, УлГУ, 2016.
2. Бутов А.А., Липцер Р.Ш. Диффузионная аппроксимация с отражением для модели массового обслуживания с автономным прибором// *"Статистика и управление случайными процессами"* (сб. тр. МИАН). М.: Наука, 1989.
3. Бутов А.А., Волков М.А., Санников И.А. *Технология имитационного стохастического моделирования: учебно-методическое пособие*. Ульяновск: УлГУ, 2006.